



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

**«Дальневосточный федеральный университет»
(ДВФУ)**

690922, Приморский край, г. Владивосток, о. Русский, п. Аякс, 10,
тел. 8(423)243-34-72, факс 8(423)243-23-15,

эл. почта rectorat@dvfu.ru; оф. сайт <https://www.dvfu.ru>

ОКПО 02067942, ОГРН 1022501297785, ИНН/КПП 2536014538/253601001

Выписка из протокола № 2

заседания диссертационного совета 99.0.073.03

от «13» января 2023 года

Состав диссертационного совета утвержден в количестве 21 человек.

Присутствовали на заседании 16 человек.

Председатель: д-р техн. наук, профессор Филаретов Владимир Федорович – председатель совета

Слушали: Предварительное рассмотрение диссертации Горностаева Игоря Вячеславовича «Разработка методов синтеза систем высокоскоростного управления манипуляционными роботами с учетом особенностей их конструкций», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.4 – Роботы, мехатроника и робототехнические системы (технические науки).

В соответствии с разделом IV «Процедура предварительного рассмотрения диссертации» Положения о совете по защите диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук, утвержденного приказом Минобрнауки России от 10 ноября 2017 г. № 1093, диссертационный совет 99.0.073.03 на базе ФГАОУ ВО «Дальневосточный федеральный университет», ФГБУН «Институт автоматизации и процессов управления» ДВО РАН, ФГБУН «Институт проблем морских технологий» ДВО РАН «13» января 2023 г. принял к обсуждению вопрос о защите диссертации на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.4 – Роботы, мехатроника и робототехнические системы (технические науки).

Постановили: На основании заявления соискателя, заключения расширенного научного семинара лаборатории информационно-аналитических и управляющих систем и технологий №65 ФГБУН «Института автоматизации и процессов управления» ДВО РАН от «13» июля 2022 года, заключения расширенного заседания Департамента автоматизации и робототехники института Мирового океана (Школы) ФГАОУ ВО «Дальневосточный федеральный университет» от «3» июня 2022 г., заключения комиссии диссертационного совета по диссертации и других документов, в соответствии с пп. 32–33 раздела IV Положения о совете по защите диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук, диссертационный совет 99.0.073.03 **постановляет:**

1. Принять к защите диссертацию Горностаева Игоря Вячеславовича «Разработка методов синтеза систем высокоскоростного управления манипуляционными роботами с учетом особенностей их конструкций», представленную на соискание ученой степени кандидата

технических наук по специальности 2.5.4 – Роботы, мехатроника и робототехнические системы (технические науки).

2. Назначить дату защиты на «30» марта 2023 г., 14.00.

3. Утвердить следующих оппонентов:

– **Колюбина Сергея Алексеевича** – доктора технических наук, доцента, профессора факультета систем управления и робототехники Федерального государственного автономного образовательного учреждения высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО», г. Санкт-Петербург.

– **Шеленка Евгения Анатольевича** – доктора технических наук, доцента, доцента кафедры автоматики и системотехники Федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Тихоокеанский государственный университет», г. Хабаровск.

4. Утвердить в качестве ведущей организации Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского Российской академии наук (ИПМех РАН), г. Москва.

5. Разрешить публикацию соискателем автореферата представленной к защите диссертации.

Результаты голосования: «за» – 16, «против» – нет, «воздержался» – нет.

**Председатель
диссертационного совета
д-р техн. наук, профессор**

**Ученый секретарь
диссертационного совета
д-р техн. наук, профессор**



В.Ф. Филаретов

А.Н. Жирабок